

令和8年度 大学院 理学研究科 入学試験

物質科学専攻 専門科目

情報第1問の解答例

問1

(1)

極座標表示 (r, θ, ϕ) に変換すると、

$$x = r \sin \theta \cos \phi,$$

$$y = r \sin \theta \sin \phi,$$

$$z = r \cos \theta$$

$$dxdydz = r^2 \sin \theta drd\theta d\phi$$

$$\sqrt{x^2 + y^2} = r \sin \theta$$

となり、積分範囲は $0 \leq r \leq 1$, $0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$, $0 \leq \phi \leq 2\pi$ となる。

よって、

$$\begin{aligned} \iiint \sqrt{x^2 + y^2} dxdydz &= \int_0^1 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{2\pi} r \sin \theta \cdot r^2 \sin \theta drd\theta d\phi \\ &= \int_0^1 \int_0^{\pi/2} \int_0^{2\pi} r^3 \sin^2 \theta drd\theta d\phi \\ &= \int_0^1 r^3 dr \int_0^{\pi/2} \sin^2 \theta d\theta \int_0^{2\pi} d\phi \\ &= \left[\frac{1}{4} r^4 \right]_0^1 \left[\frac{\theta}{2} - \frac{\sin 2\theta}{4} \right]_0^{\pi/2} [\phi]_0^{2\pi} \\ &= \frac{\pi^2}{8} \end{aligned}$$

(2)

ストークスの定理より、

$$\oint_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \iint_S \nabla \times \mathbf{F} \cdot d\mathbf{n}$$

ここで、曲面 S は $x^2 + y^2 + z^2 = 1$, $z \geq 0$ の半球表面であり、曲線 C を境界としている。 \mathbf{n} は

その半球面の法線ベクトルであり、向きは動径方向に対して正とする。

$\nabla \times \mathbf{F} = \mathbf{0}$ となるので、 $\oint_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = 0$

(別解)

積分領域 C を円周の座標 (r, θ) に変換すると、 $r = 1$ なので、

$$\begin{aligned}x &= \cos \theta, \\y &= \sin \theta, \\F &= (\cos^2 \theta, \sin^2 \theta), \\d\mathbf{r} &= (-\sin \theta d\theta, \cos \theta d\theta),\end{aligned}$$

となり、積分範囲は $0 \leq \theta \leq 2\pi$ となる。

よって、

$$\begin{aligned}\oint_C F \cdot d\mathbf{r} &= \int_0^{2\pi} (\cos^2 \theta, \sin^2 \theta) \cdot (-\sin \theta d\theta, \cos \theta d\theta) \\&= \int_0^{2\pi} (-\sin \theta \cos^2 \theta + \sin^2 \theta \cos \theta) d\theta \\&= \left[\frac{\cos^3 \theta}{3} + \frac{\sin^3 \theta}{3} \right]_0^{2\pi} \\&= 0\end{aligned}$$

問2

(1)

微分方程式から $A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$ となる。

A の固有値を λ 、固有ベクトルを $\mathbf{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix}$ とする。

特性方程式は

$$\begin{vmatrix} -1-\lambda & 1 & 0 \\ 1 & -2-\lambda & 1 \\ 0 & 1 & -1-\lambda \end{vmatrix} = -\lambda(\lambda+1)(\lambda+3) = 0$$

となるので、固有値は $\lambda_1 = 0, \lambda_2 = -1, \lambda_3 = -3$ 。

$\lambda_1 = 0$ のときは連立方程式

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

に従うので、規格化した固有ベクトルは $\mathbf{v}_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ となる。

$\lambda_2 = -1$ のときも同様にして、規格化した固有ベクトル $\mathbf{v}_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ が得られる。

$\lambda_3 = -3$ のときも同様にして、規格化した固有ベクトル $\mathbf{v}_3 = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$ が得られる。

(2)

$\mathbf{x}(t) = f_1(t)\mathbf{v}_1 + f_2(t)\mathbf{v}_2 + f_3(t)\mathbf{v}_3$ を二階時間微分すると、

$$\ddot{\mathbf{x}}(t) = \ddot{f}_1(t)\mathbf{v}_1 + \ddot{f}_2(t)\mathbf{v}_2 + \ddot{f}_3(t)\mathbf{v}_3$$

また、

$$\begin{aligned} kA\mathbf{x} &= kf_1(t)A\mathbf{v}_1 + kf_2(t)A\mathbf{v}_2 + kf_3(t)A\mathbf{v}_3 \\ &= kf_1(t)\lambda_1\mathbf{v}_1 + kf_2(t)\lambda_2\mathbf{v}_2 + kf_3(t)\lambda_3\mathbf{v}_3 \\ &= -kf_2(t)\mathbf{v}_2 - 3kf_3(t)\mathbf{v}_3 \end{aligned}$$

$\ddot{\mathbf{x}} = kA\mathbf{x}$ を満たすためには両辺で $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ の係数が等しくなる必要がある。

よって、

$$\begin{aligned} \ddot{f}_1(t) &= 0, \\ \ddot{f}_2(t) &= -kf_2(t), \\ \ddot{f}_3(t) &= -3kf_3(t) \end{aligned}$$

(3)

$f_1(t), f_2(t), f_3(t)$ の一般解を求めると、

$$\begin{aligned} f_1(t) &= C_1t + C_2, \\ f_2(t) &= C_3e^{-i\sqrt{k}t} + C_4e^{i\sqrt{k}t}, \\ f_3(t) &= C_5e^{-i\sqrt{3k}t} + C_6e^{i\sqrt{3k}t} \end{aligned}$$

ただし、 $C_1, C_2, C_3, C_4, C_5, C_6$ は定数。

よって、

$$\mathbf{x}(t) = (C_1t + C_2)\mathbf{v}_1 + (C_3e^{-i\sqrt{k}t} + C_4e^{i\sqrt{k}t})\mathbf{v}_2 + (C_5e^{-i\sqrt{3k}t} + C_6e^{i\sqrt{3k}t})\mathbf{v}_3$$

問 3

(1)

$$\begin{aligned} p(x_1, s) &= p(x_1, x_2 = s - x_1) \\ &= p(x_1)p(s - x_1) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp\left[-\frac{(x_1 - \mu)^2}{2\sigma^2}\right] \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp\left[-\frac{(s - x_1 - \mu)^2}{2\sigma^2}\right] \\
&= \frac{1}{2\pi\sigma^2} \exp\left[-\frac{(x_1 - \mu)^2 + (s - x_1 - \mu)^2}{2\sigma^2}\right]
\end{aligned}$$

一行目から二行目の式変形に乱数生成が互いに独立であることを用いた。

(2)

(1)より

$$p(s) = \int p(x_1, s) dx_1 = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{2\pi\sigma^2} \exp\left[-\frac{(x_1 - \mu)^2 + (s - x_1 - \mu)^2}{2\sigma^2}\right] dx_1$$

指数関数の中身を x_1 について平方完成すると、

$$-\frac{(x_1 - \mu)^2 + (s - x_1 - \mu)^2}{2\sigma^2} = -\frac{\left(x_1 - \frac{s}{2}\right)^2}{\sigma^2} - \frac{(s - 2\mu)^2}{4\sigma^2}$$

よって、

$$\begin{aligned}
p(s) &= \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{2\pi\sigma^2} \exp\left[-\frac{\left(x_1 - \frac{s}{2}\right)^2}{\sigma^2} - \frac{(s - 2\mu)^2}{4\sigma^2}\right] dx_1 \\
&= \frac{1}{2\pi\sigma^2} \exp\left[-\frac{(s - 2\mu)^2}{4\sigma^2}\right] \int_{-\infty}^{+\infty} \exp\left[-\frac{\left(x_1 - \frac{s}{2}\right)^2}{\sigma^2}\right] dx_1 \\
&= \frac{1}{\sqrt{4\pi\sigma^2}} \exp\left[-\frac{(s - 2\mu)^2}{4\sigma^2}\right]
\end{aligned}$$

ここで、 $\int_{-\infty}^{+\infty} \exp\left[-\frac{\left(x_1 - \frac{s}{2}\right)^2}{\sigma^2}\right] dx_1 = \sqrt{\pi\sigma^2}$ を用いた。

$p(s)$ がガウス分布になっていることから、その平均は 2μ 、分散は $2\sigma^2$ である。

(3)

(1)と(2)より、

$$p(x_1 | s) = \frac{p(x_1, s)}{p(s)}$$

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2\pi\sigma^2} \exp \left[-\frac{\left(x_1 - \frac{s}{2}\right)^2}{\sigma^2} - \frac{(s - 2\mu)^2}{4\sigma^2} \right] \\ = & \frac{1}{\sqrt{4\pi\sigma^2}} \exp \left[-\frac{(s - 2\mu)^2}{4\sigma^2} \right] \\ & \frac{1}{\sqrt{\pi\sigma^2}} \exp \left[-\frac{\left(x_1 - \frac{s}{2}\right)^2}{\sigma^2} \right] \end{aligned}$$

$p(x_1 | s)$ がガウス分布になっていることから、その平均は $\frac{s}{2}$ 、分散は $\frac{\sigma^2}{2}$ である。